

# DFA — Definizione alternativa di computazione

## 1 Computazione di un DFA su una stringa

Dato un DFA  $A = \langle Q, \Sigma, \delta, q_0, F \rangle$ , in cui  $\delta : Q \times \Sigma \rightarrow Q$ , si definisce la **funzione di transizione estesa**  $\hat{\delta} : Q \times \Sigma^* \rightarrow Q$  di  $A$ , per induzione sulla lunghezza della stringa in input  $w \in \Sigma^*$ :

- *Base*: quando  $|w| = 0$ , cioè  $w = \epsilon$ , si definisce

$$\hat{\delta}(q, \epsilon) = q$$

(informalmente, se non ci sono input, l'automa non si muove dallo stato corrente).

- *Passo induttivo*: quando  $|w| > 0$ , la stringa  $w$  contiene almeno un carattere, quindi può essere “spezzata” in  $w = xa$ , dove:
  - $x \in \Sigma^*$  è un prefisso che comprende tutti i simboli tranne l'ultimo;
  - $a \in \Sigma$  è un postfisso che coincide con l'ultimo simbolo.

Allora, si definisce:

$$\hat{\delta}(q, xa) = \delta(\hat{\delta}(q, x), a)$$

Come caso particolare, se  $|w| = 1$  si ha  $w = a = \epsilon a$ , cioè  $x = \epsilon$ , da cui segue che:

$$\hat{\delta}(q, a) = \delta(\hat{\delta}(q, \epsilon), a) = \delta(q, a)$$

In pratica, la funzione di transizione estesa descrive l'evoluzione, la computazione dell'automa  $A$  sulla stringa  $w$  nel senso che  $\hat{\delta}(q, w)$  è lo stato in cui l'automa evolve partendo dallo stato  $q$  e leggendo l'intera stringa  $w$ .

*Osservazione*: A differenza della funzione di transizione  $\delta$ , quella estesa  $\hat{\delta}$  ha un dominio  $Q \times \Sigma^*$  che è infinito (perché  $\Sigma^*$  è infinito), quindi non può essere descritta da una tabella. Questo non è però un problema, perché la definizione induttiva appena presentata dà una procedura operativa che permette di calcolare il valore di  $\hat{\delta}(q, w)$  per qualunque coppia  $(q, w) \in Q \times \Sigma^*$  (ed è anche facile scrivere un programma che implementi concretamente tale procedura).

## 2 Stringhe e linguaggi accettati

Sia  $A = \langle Q, \Sigma, \delta, q_0, F \rangle$  un DFA.

- $A$  **accetta** una stringa  $w \in \Sigma^*$  se e solo se  $\hat{\delta}(q_0, w) \in F$  (cioè, informalmente, se lo stato raggiunto da  $A$  partendo dal suo stato iniziale  $q_0$  e leggendo la stringa  $w$  è uno stato finale).
- Il **linguaggio accettato (riconosciuto)** da  $A$  è

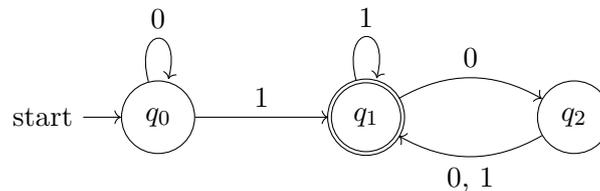
$$L(A) = \{w \in \Sigma^* \mid \hat{\delta}(q_0, w) \in F\}$$

Si dice che  $A$  **riconosce un linguaggio**  $L$  se  $L(A) = L$ .

Intuitivamente, si osserva che queste definizioni sono equivalenti a quelle date in precedenza, basate sulle sequenze di stati/mosse. La funzione di transizione estesa ha il vantaggio di fornire definizioni più compatte e più operative (grazie al trattamento implicito degli stati intermedi).

## 3 Esempio 1

Si consideri il DFA  $A$  descritto dal diagramma



cioè, formalmente,

$$A = \langle \underbrace{\{q_0, q_1, q_2\}}_Q, \underbrace{\{0, 1\}}_\Sigma, \delta, q_0, \underbrace{\{q_1\}}_F \rangle$$

dove la funzione di transizione è

| $\delta$ | 0     | 1     |
|----------|-------|-------|
| $q_0$    | $q_0$ | $q_1$ |
| $q_1$    | $q_2$ | $q_1$ |
| $q_2$    | $q_1$ | $q_1$ |

Si vuole determinare se  $A$  riconosca la stringa vuota, cioè se  $\epsilon \in L(A)$ .

Per definizione,  $A$  accetterebbe  $w$  se e solo se fosse  $\hat{\delta}(q_0, \epsilon) \in F$ , ma  $\hat{\delta}(q_0, \epsilon) = q_0 \notin F$  (per la definizione di  $\hat{\delta}$  nel caso base), quindi  $A$  non accetta  $\epsilon$ :  $\epsilon \notin L(A)$ .

*Osservazione:* il caso base  $\hat{\delta}(q, \epsilon) = q$  è completamente indipendente dalla funzione di transizione dello specifico automa considerato.

## 4 Esempio 2

Considerando ancora l'automata dell'esempio precedente, ci si chiede se  $01100 \in L(A)$ .

Come prima, bisogna determinare se  $\hat{\delta}(q_0, 01100) \in F$ . Siccome la stringa non è vuota, per calcolare il valore della funzione di transizione estesa bisogna applicare la definizione del caso induttivo:  $\hat{\delta}(q_0, 01100) = \delta(\hat{\delta}(q_0, 0110), 0)$ , e così via. In pratica, piuttosto che lavorare "all'indietro", seguendo esattamente la definizione, si può rendere più lineare il processo di calcolo considerando i prefissi della stringa di input, partendo dal più corto ( $\epsilon$ ) e aggiungendo ogni volta il carattere successivo della stringa:

$$\begin{aligned} \hat{\delta}(q_0, \epsilon) &= q_0 && \text{(caso base)} \\ \hat{\delta}(q_0, 0) &= \delta(\hat{\delta}(q_0, \epsilon), 0) = \delta(q_0, 0) = q_0 && \text{(passo induttivo: } x = \epsilon, a = 0) \\ \hat{\delta}(q_0, 01) &= \delta(\hat{\delta}(q_0, 0), 1) = \delta(q_0, 1) = q_1 && \text{(passo induttivo: } x = 0, a = 1) \\ \hat{\delta}(q_0, 011) &= \delta(\hat{\delta}(q_0, 01), 1) = \delta(q_1, 1) = q_1 && \text{(passo induttivo: } x = 01, a = 1) \\ \hat{\delta}(q_0, 0110) &= \delta(\hat{\delta}(q_0, 011), 0) = \delta(q_1, 0) = q_2 && \text{(passo induttivo: } x = 011, a = 0) \\ \hat{\delta}(q_0, 01100) &= \delta(\hat{\delta}(q_0, 0110), 0) = \delta(q_2, 0) = q_1 && \text{(passo induttivo: } x = 0110, a = 0) \end{aligned}$$

Siccome  $\hat{\delta}(q_0, 01100) = q_1 \in F$ , la stringa  $01100$  è accettata da  $A$ , ovvero  $01100 \in L(A)$ .